

## Commande des systèmes à retard instables

S. Mondie, J. Collado  
CINVESTAV - IPN, Departamento de Control Automático  
Av. IPN No. 2508, C.P. 07360, México, D.F., MEXICO  
R. Lozano  
UTC, Compiègne

Résumé:

On propose une lois de commande pour des systemes lineaires a retard.  
La loi de commande est une extention du controlleur de Smith  
qu permet de controller des systemes instables. les resultats  
de simulation montrent le bon fonctionnement de la strategie proposee.